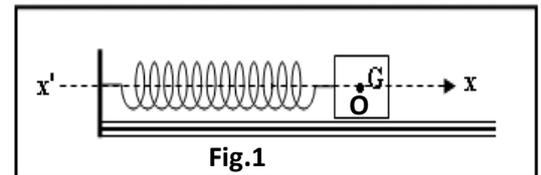


Premier exercice(7pts)Oscillateur élastique horizontal.

On dispose d'un oscillateur élastique formé d'un ressort, de masse négligeable et de constante de raideur  $k = 40\text{N/m}$ , ayant une extrémité fixe tandis que l'autre est attachée à une particule de masse  $m = 100\text{g}$ .



L'oscillateur ainsi formé oscille sur un axe horizontal  $x'Ox$ .

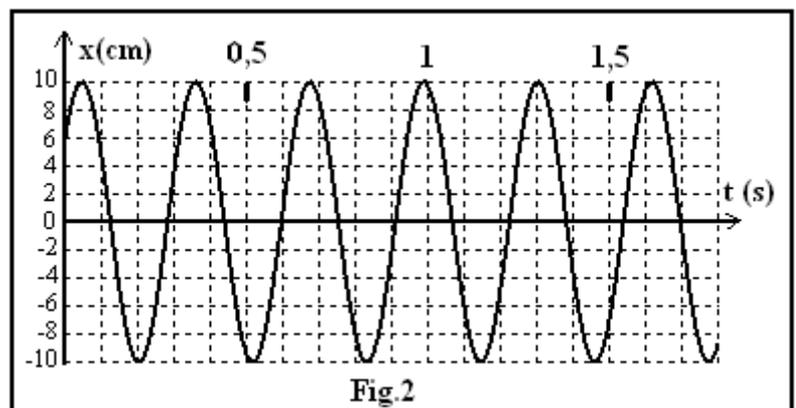
À partir d'un instant pris comme origine de temps,  $t_0 = 0$ , on commence à enregistrer la variation de l'abscisse  $x = OG$ , de  $m$ , où  $O$  est la position d'équilibre du centre de masse ( $G$ ) de la particule  $m$ .

Le niveau horizontal passant par ( $G$ ) est considéré comme référence de l'énergie potentielle de pesanteur du système (Oscillateur, Terre). Prendre :  $g = 10\text{m/s}^2$ .

Le graphe, de la figure (2), montre la variation de  $x$  en fonction de temps.

1. Ecrire, à la date  $t$ , l'expression de l'énergie mécanique du système (Oscillateur, Terre) en fonction de  $m, k, x$  et la vitesse  $v$  de  $G$ .

2. Le système (Oscillateur, Terre) conserve son énergie mécanique. Justifier pourquoi et calculer sa valeur en se référant à la figure (2).



3. En se référant à la figure (2) et au temps  $t_0 = 0$  :

- Calculer la valeur de l'énergie potentielle élastique de cet oscillateur.
- Déduire la valeur de l'énergie cinétique de  $m$ .
- Précisant le sens de mouvement en déduire la valeur algébrique de la vitesse ( $V_0$ ) de  $m$ .

4. a. Etablir l'équation différentielle de second ordre qui régit le mouvement de  $G$ .

b. Déterminer l'expression de la période propre et calculer sa valeur.

d. Ecrire l'équation horaire du mouvement.

5. Déterminer, au moment où le graphe coupe l'axe de temps pour la première fois, la vitesse de  $m$  et

préciser le sens du mouvement de G.

6. Déterminer la vitesse de (G) lorsque  $x = 8\text{cm}$ .

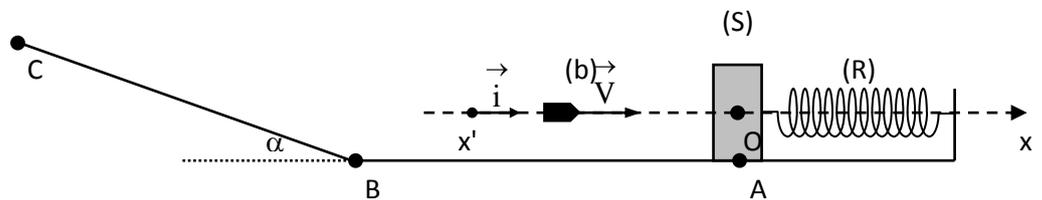
7. Déterminer l'expression, en fonction de temps, de la quantité de mouvement ( $\vec{P}$ ) de G en déduire l'expression, en fonction de temps, de la résultante de forces extérieures agissantes sur m.

8. Vérifier le résultat de la partie (7) en appliquant la loi de Hooke.

Deuxième exercice (6 points)

Un solide (S) de masse  $M = 2,4\text{ kg}$  est placé juste devant un ressort à boudin (R) à spires non jointives, d'axe horizontal  $x'Ox$ , de masse négligeable (le solide est non lié au ressort) et de constante de raideur  $K = 25000\text{ N/m}$ .

Une balle (b) de masse  $m = 100\text{ g}$  est lancée avec une vitesse  $\vec{V}$  selon l'axe  $x'Ox$  de



vecteur unitaire  $\vec{i}$ . La balle (b) entre en collision parfaitement moue, s'incruste dans (S) et forme avec (S) un seul corps. Le ressort se comprime d'une distance maximale  $x_m = 6\text{ cm}$  après la collision

1) Déterminer, en appliquant la conservation de l'énergie mécanique et en fonction de  $K, M, m$  et  $x_m$ , la vitesse  $\vec{V}_0$  de l'ensemble [(S); (b)] juste après la collision.

2) Vérifier que le vecteur vitesse de la balle est donné par l'expression :  $\vec{V} = \frac{M+m}{m} \sqrt{\frac{K}{M+m}} x_m \cdot \vec{i}$ .

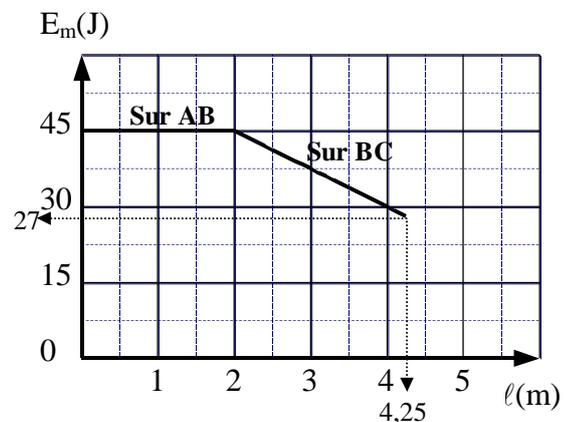
3) Calculer les valeurs de  $\vec{V}_0$  et  $\vec{V}$ . Le choc est-il élastique ? Justifier, par calcul, la réponse.

4) Après la dilatation complète du ressort, l'ensemble [(S);(b)] se déplace, à partir du point A, sur un support rectiligne ABC et s'arrête en C. La partie BC est incliné d'un angle  $\alpha$  par rapport à l'horizontale. Un dispositif approprié permet de tracer le graphique de l'énergie mécanique du système [(S);(b); Terre] en fonction de la distance  $\ell$  parcourue par l'ensemble [(S);(b)]. Prendre  $g = 10\text{ m/s}^2$ .

a) Interpréter le graphique de l'énergie mécanique en fonction de  $\ell$ .

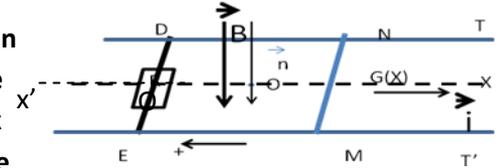
b) Calculer : la longueur BC, les énergies mécaniques du système [(S);(b); Terre] aux points B et C.

c) Déduire la valeur de  $\alpha$  et celle de la force de frottement qui existe sur BC et supposée constante.



**Troisième exercice Induction électromagnétique (7pts)**

Le but de l'exercice est d'étudier le mouvement d'une tige dans un champ magnétique uniforme. Le système schématisé sur la figure ci-contre comporte un conducteur ohmique de résistance  $R$ , deux rails métalliques, horizontaux, parallèles et distants de  $\ell$ . Une tige métallique  $MN$ , de masse  $m$ , est lancée à l'instant  $t_0 = 0$ , avec une vitesse initiale  $\vec{V}_0$  parallèle aux rails. La tige se déplace, sans frottement, en restant perpendiculaire aux deux rails ; son centre d'inertie  $G$  se déplace sur l'axe horizontal  $\overrightarrow{x'Ox}$ . Le système est situé dans un champ magnétique uniforme  $\vec{B}$  vertical. On néglige la résistance du système (rails, tige).



À la date  $t$ ,  $G$  a une vitesse  $\vec{V}$  et une abscisse  $x$  et le circuit est parcouru par un courant induit d'intensité  $i$ .

- 1) En respectant l'orientation choisie sur la figure, trouver, à la date  $t$ , l'expression du flux magnétique  $\phi$  qui traverse la surface  $MNDE$  en fonction de  $B$ ,  $x$ , et  $\ell$ .
- 2) Expliquer l'apparition de la f.é.m. induite  $e$  entre  $M$  et  $N$  et trouver son expression en fonction de  $B$ ,  $\ell$  et  $V$ .
- 3) Préciser le sens du courant induit dans le circuit.
- 4) En appliquant la loi de l'unicité de la tension entre  $M$  et  $N$ , trouver l'expression de  $i$  en fonction de  $B$ ,  $\ell$ ,  $R$  et  $V$ .
- 5) La tige est soumise à des forces dont la résultante est la force électromagnétique de Laplace  $\vec{F}$ .

Donner l'expression de sa mesure algébrique  $F$  en fonction de  $B$ ,  $\ell$ ,  $R$  et  $V$ .

6) En appliquant à la tige la deuxième loi de Newton  $\Sigma \vec{F}_{\text{ext}} = m \vec{a}$  :

a) Montrer que l'équation différentielle en  $V$  est  $a = \frac{dV}{dt} = V' = -\alpha V$ , où  $\alpha$  est une constante

positive.

b) Exprimer  $\alpha$  en fonction de  $\ell$ ,  $R$ ,  $m$  et  $B$ .

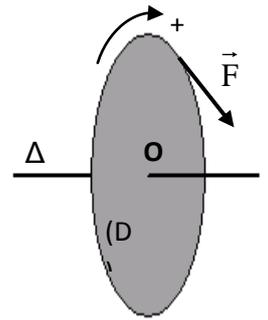
7) Vérifier que  $V = V_0 e^{-\alpha t}$  est une solution de l'équation différentielle précédente.

8) Tracer l'allure de la courbe traduisant les variations de  $V$  en fonction du temps

**Quatrième exercice (7,5pts) Oscillations mécaniques.**

Le but de cet exercice revient à déterminer le moment d'inertie ( $I_0$ ) d'un disque par rapport à son axe de révolution ( $\Delta_0$ ) par deux méthodes différentes.

On dispose d'un disque (D) de centre (O) qui est aussi son centre de gravité. Le disque (D), de rayon  $R = 6\text{cm}$  et de masse  $m = 1\text{kg}$ , capable de tourner, dans un plan vertical, autour d'un axe horizontal ( $\Delta_0$ ) passant par son centre (O).



Négliger toutes les forces de frottement et prendre  $\pi = 1/0,32$   $g = 10\text{m/s}^2$  et  $\pi^2 = 10$ .

A. À un instant pris comme origine de temps  $t_0 = 0$ , une force  $\vec{F}$ , d'intensité constante  $F = 1,5\text{N}$ , est

appliquée tangentiellement au disque (D) initialement au repos. À la date  $t$ , soit  $\theta'$  la vitesse angulaire

de rotation de (D) autour de ( $\Delta_0$ ).

1. Donner, à la date  $t$ , l'expression du moment cinétique ( $\sigma$ ) du disque (D) en fonction de  $I_0$  et  $\theta'$ .
2. Appliquer le théorème du moment cinétique pour déterminer l'expression, en fonction de temps, de la vitesse angulaire  $\theta'$ .
3. Dédurre la nature du mouvement du disque (D).
4. À  $t = 2\text{s}$ , où la vitesse de rotation du disque est  $16$  tours /s, la force  $\vec{F}$  est enlevée.
  - a. Déterminer la nature du mouvement du disque (D) pour  $t > 2\text{s}$ .
  - b. Déterminer la valeur de  $I_0$ .

B. Le disque (D) est au repos. Une particule de masse  $m' = m = 1\text{kg}$  est fixée en un point (A) de la périphérie de (D).

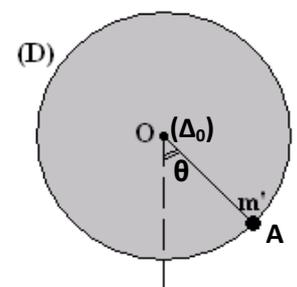
Le pendule composé, (P), ainsi formé, de centre de gravité G, capable d'osciller autour de ( $\Delta_0$ ).

Le niveau horizontal passant par (O) est considéré comme référence de l'énergie potentielle de pesanteur.

À partir de sa position d'équilibre, le pendule (P) est écarté d'un faible angle  $\theta_m = 0,1\text{rd}$  puis il est abandonné, sans vitesse initiale, à  $t_0 = 0$ .

La position du pendule (P) est repérée, à la date  $t$ , par son abscisse angulaire  $\theta$  que fait OG avec la verticale passant par (O).

Soit  $\theta'$  la vitesse angulaire de (P) à la date  $t$ .



Pour des faibles valeurs de  $\theta$  on a :  $\sin\theta = \theta_{rd}$  et  $\cos\theta = 1 - \frac{\theta^2}{2}$ .

1. Prouve que :  $OG = a = R/2$ .
2. Quelle est, en fonction de  $R$ , l'expression du moment d'inertie ( $I$ ), de ( $P$ ), par rapport à ( $\Delta_0$ ) ?
3. Prouve que le moment d'inertie, du pendule ( $P$ ), par rapport à ( $\Delta_0$ ) est :  $I = I_0 + 36 \times 10^{-4}$ .  
(  $I$  et  $I_0$  sont en  $\text{kgm}^2$ )
4. Etablir l'expression de l'énergie mécanique du système ( $P$ , Terre) en fonction de  $I$ ,  $m$ ,  $m'$ ,  $\theta$ ,  $\theta'$  et  $R$ .
5. L'énergie mécanique du système ( $P$ , Terre) est conservée. Dire pourquoi et calculer sa valeur.
6. Etablir l'équation différentielle qui régit le mouvement de ( $P$ ).
7. Dédurre, en fonction de  $I_0$ , l'expression de la période ( $T$ ) du pendule ( $P$ ).
8. La mesure expérimentale de 20 oscillations complètes est  $\Delta t = 12\text{s}$ . Déterminer  $I_0$ .

| Ex-I | Oscillateur élastique horizontal  |      |
|------|---|------|
| 1.   | $E_m = E_c + E_{pp} + E_{pe} = (1/2)mv^2 + 0 + (1/2)kx^2.$  | 0,5  |
| 2.   | L' $E_m$ est conserve car l'amplitude d'oscillation est conservée. (fig.2)<br>$E_m = (1/2)kx_m^2 = 0,5 \times 40 \times (0,1)^2 = 0,2J.$  | 0,75 |
| 3.   | a. À $t_0 = 0$ ; $x = 6cm \Rightarrow E_{ope} = (1/2)kx^2 = 0,5 \times 40 \times (0,06)^2 = 0,072J$   | 0,5  |
|      | b. $E_{c0} = E_m - E_{ope} = 0,2 - 0,072 = 0,128J$  | 0,5  |
|      | c. À $t_0 = 0$ ; $V_0 = dx/dt > 0$ ( $x$ croissante), le mouvement se fait dans le sens positif.<br>$E_{c0} = (1/2) mv^2 \Rightarrow V_0 = \sqrt{\frac{2E_{c0}}{m}} = \sqrt{\frac{2 \times 0,128}{0,1}} = 1,6m/s.$  | 0,75 |
| 4.   | a. $E_m = (1/2)mv^2 + 0 + (1/2)kx^2 = cte \Rightarrow \frac{dE_m}{dt} = mvv' + kxx' = 0$<br>Le mouvement est rectiligne alors : $v = x'$ et $v' = x''$ alors : $x'' + (k/m)x = 0.$ (1)  | 0,5  |
|      | b. La solution de l'équation différentielle précédente : $x = X_m \sin(\omega_0 t + \phi)$ . En remplaçant $x(t)$ et $x''(t)$ dans (1) on obtient $\omega_0^2 = k/m$ et par suite $T_0 = 2\pi/\omega_0$<br>$\Rightarrow T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} = 6,28 \times \sqrt{\frac{0,1}{40}} = 0,314s.$  | 0,75 |
|      | c. $x = X_m \sin(\omega_0 t + \phi)$ or $X_m = 10cm$ et $\omega_0 = 2\pi/T_0 = 20rd/s$<br>À $t_0 = 0$ , $x = 10 \sin \phi = 6 \Rightarrow \sin \phi = 0,6$ alors $\phi = 0,6435rd$ ou $\phi = \pi - 0,6435 = 2,4965rd$<br>$v = x' = X_m \omega_0 \cos(\omega_0 t + \phi)$ et À $t_0 = 0$ ; $v = V_0 = X_m \omega_0 \cos(\phi) > 0$ alors $\cos \phi > 0$<br>alors $\phi = 0,6435rd.$<br>Equation de mouvement : $x = 10 \sin(20t + 0,6435).$ ( $x$ en cm et $t$ en s) | 0,75 |
| 5.   | À cet instant $x = 0$ et $dx/dt = v < 0$ alors : $v = -X_m \omega_0 = -0,1 \times 20 = -2m/s.$  | 0,25 |
| 6.   | $v = x' = 2 \cos(20t + 0,6435)$ pour $x = 8 = 10 \sin(20t + 0,6435) \Rightarrow \sin(20t + 0,6435) = 0,8$<br>Alors : $\cos(20t + 0,6435) = \pm 0,6 \Rightarrow v = 2 \times (\pm 0,6) = \pm 1,2 m/s.$   | 0,75 |
| 7.   | $\vec{P} = m\vec{v} = 0,1 \times 2 \cos(20t + 0,6435) \dot{i} = 0,2 \cos(20t + 0,6435) \dot{i}$<br>Soit $\vec{F}$ la résultante des forces extérieures agissantes sur $m$ :   | 0,5  |

|    |   |     |
|----|---|-----|
|    | $\vec{F} = \frac{d\vec{P}}{dt} = -4\sin(20t + 0,6435)\hat{i}$   |     |
| 8. | <p>Les forces extérieures agissantes sur (m) sont : <math>\vec{p}, \vec{N}</math> et <math>\vec{T}</math> comme <math>\vec{p} + \vec{N} = \vec{0}</math></p> <p>Alors : <math>\vec{F} = \vec{T} = -kx\hat{i} = -40x\hat{0}</math>,</p> <p>Energie et quantité de mouvement</p> <p><math>1\sin(20t + 0,6435)\hat{i} = -4\sin(20t + 0,6435)\hat{i}</math></p> | 0,5 |

|      |   |        |
|------|---|--------|
| E-3  | Energie et quantité de mouvement (6pts)   |        |
| 1-   | <p>frottement = 0 <math>\rightarrow E_m(s) = \text{const}</math></p> <p><math>1/2 (m+M)V_0^2 = 1/2 K X_m^2 \rightarrow V_0 = X_m \sqrt{\frac{K}{M+m}}</math></p>  | 1pt    |
| 2-   | <p>choc <math>\rightarrow</math> conservation de <math>-qt</math> - de mouvement - <math>P(S) \text{ av} = P(S) \text{ ap}</math></p> <p><math>m\vec{V} = (M+m)\vec{V}_0 \rightarrow \vec{V} = \frac{M+m}{m} \sqrt{\frac{K}{M+m}} X_m \hat{i}</math></p>      | 1pt    |
| 3-   | <p><math>V_0 = 6\text{m/s}</math>     <math>V = 150\text{ m/s}</math></p> <p><math>E_c(S) \text{ av} = 1/2 mV^2 = 1125\text{ j}</math> et <math>E_c(s) \text{ ap} = 45\text{ j}</math>     <math>E_c(S) \text{ av} \neq E_c(S) \text{ ap}</math> choc mou</p> | 1 pt   |
| 4- a | <p>le long de AB - <math>E_m(s) = 45\text{ j}</math></p> <p>le long de BC - <math>E_m(s)</math> dim- de <math>-45\text{ j}</math> -----à----- <math>-27\text{ j}</math> --frottement</p>  | 1/2 PT |
| - b  | <p>- BC = <math>4.25 - 2 = 2.25\text{ m}</math></p> <p>- <math>E_m(s)_B = 45\text{ j}</math>     <math>E_m(s) = 27\text{ j}</math></p>  | 1/2 Pt |
| - c  | <p>au point C le (s) s'arrête <math>V_C = 0</math>     <math>E_c(S)_C = 0</math>     <math>E_m(s) = E_{pp}(s) = mgz_c</math></p> <p><math>z_c = \frac{E_m(s)}{(m+M)g} = BC \sin\alpha</math>     <math>\sin\alpha = 0,48</math></p>                           | 1 pt   |
|      | $\Delta E_m(s) = E_m(s)_C - E_m(s)_B = -f \cdot BC$ ----- $f = 8\text{N}$   | 1pt    |

### Troisième exercice

1)  $\varphi = B S \cos \alpha = B \ell x$      ( $\alpha = 0$ )     (1/2 pt)

2)  $x$  varie  $\Rightarrow \varphi$  varie  $\Rightarrow$  la f.é.m induite  $e = -\frac{d\varphi}{dt} \neq 0$  .

$$e = -B \ell \frac{dx}{dt} = -B \ell v. \quad (1 \text{ pt})$$

3) La f.é.m. induite  $e$  et le courant induit ont toujours même signe ;

or  $e < 0 \Rightarrow i < 0$ ,  $\Rightarrow$  le courant circule dans le sens négatif dans le circuit

$\Rightarrow$  le courant passe de M vers N dans la tige. (On peut raisonner sur le

sens de la force de Laplace qui a pour effet de s'opposer au mouvement de

la tige). (1/2 pt)

4)  $u_{NM} = ri - e$ , avec  $r=0$  on peut écrire  $u_{NM} = -e = B \ell v$ .

D'autre part,  $u_{NM} = -Ri$  ; la loi d'unicité de la tension  $u_{NM} = u_{NM}$  donne

$$-Ri = B \ell v \Rightarrow i = -\frac{B \ell}{R} v. \quad (1 \text{ 1/2 pt})$$

$$5) F = iB \ell \sin 90^\circ = iB \ell = -\frac{B^2 \ell^2}{R} v. \quad (1/2 \text{ pt})$$

$$6) a) \Sigma \vec{F}_{ext} = m \vec{a} \Rightarrow F = ma \Rightarrow -\frac{B^2 \ell^2}{R} v = m \frac{dv}{dt} \Rightarrow$$

$$v' = -\frac{B^2 \ell^2}{mR} v = -\alpha v. \quad (1 \text{ 1/2 pt})$$

$$b) \alpha = \frac{B^2 \ell^2}{mR}. \quad (1/2 \text{ pt})$$

7)  $v' = -\alpha v_0 e^{-\alpha t}$ , en remplaçant dans l'équation différentielle  $v'$  et  $v$  par leurs valeurs on

obtient :  $-\alpha v_0 e^{-\alpha t} = -\alpha v = -\alpha v_0 e^{-\alpha t}$ . (1/2 pt)

8)

(1/2 pt)

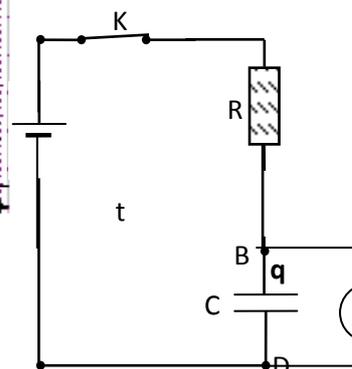
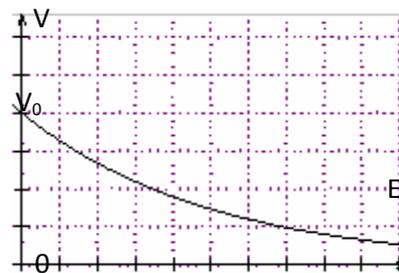


Figure 1

|          |  |          |
|----------|--|----------|
| Ex<br>-4 | Oscillations mécaniques.   |          |
| A-<br>1  | $\sigma = I_0 \theta'$   | 0,2<br>5 |
| A-<br>2  | $\frac{d\sigma}{dt} = \sum \text{Moments} = M_{mg}^- + M_R^- + M_F^- = I_0 \frac{d\theta'}{dt} = M_F^- = F.R \Rightarrow \frac{d\theta'}{dt} = \frac{FR}{I_0} = \text{cte} \Rightarrow \theta' = \frac{FR}{I_0} t$ | 1        |
| A-<br>3  | $\theta' = f(t)$ est une fonction de premier degré de temps alors le mouvement du disque est uniformément accéléré.  | 0,2<br>5 |
| A-<br>4  | a. Pour $t > 2s$ ; $\sum M = 0$ ; le mouvement de rotation ultérieur du disque est alors uniforme.   | 0,2<br>5 |
|          | b. $\theta' = \frac{FR}{I_0} t \Rightarrow I_0 = \frac{FR}{\theta'} t = \frac{1,5 \times 0,06 \times 2}{16 \times 2 \times \pi} = 1,8 \times 10^{-3} \text{ kgm}^2$ .  | 0,7<br>5 |
| B-<br>1  | $\vec{OG} = \frac{m\vec{OO} + m'\vec{OA}}{m + m'} \Rightarrow OG = a = \frac{mR}{2m} = \frac{R}{2}$ .  | 0,5      |
| B-<br>2  | $I = I_0 + I_{m'} = I_0 + m'R^2$ .   | 0,5      |
| B-<br>3  | $m' = 1\text{kg}$ alors $I = I_0 + 1 \times (0,06)^2 = I_0 + 36 \times 10^{-4} \text{ kgm}^2$ .  | 0,5      |
| B-<br>4  | $E_m = E_c + E_{pp} = \frac{1}{2} I \theta'^2 + (m + m')g(-a \cos \theta) = \frac{1}{2} I \theta'^2 - (m + m')g \left( \frac{R \cos \theta}{2} \right)$ .  | 0,7<br>5 |
| B-<br>5  | Les forces extérieures ne travaillent pas alors $E_m = \text{cte} = E_{0m} = -(m+m')g \left( \frac{R \cos \theta}{2} \right) = -0,597\text{J}$   | 0,7<br>5 |
| B-<br>6  | $\frac{dE_m}{dt} = 0 \Rightarrow I\theta'' + mgR (\sin \theta)\theta' = 0$ comme $\sin \theta = \theta_{rd}$ alors : $\theta'' + \frac{mgR}{I} \theta = 0$ .   | 0,5      |

|                   |  |                   |
|-------------------|--|-------------------|
| <p><b>B-7</b></p> | <p>La solution de l'équation différentielle, établie dans (B-6), est de la forme : <math>\theta = \theta_m \sin(\omega_0 t + \phi)</math></p> <p>En remplaçant <math>\theta(t)</math> et <math>\theta''(t)</math> dans <math>\theta'' + \frac{mgR}{I} \theta = 0</math> on obtient <math>\omega_0^2 = (mgR)/I</math> alors</p> $T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0} = 2\pi \sqrt{\frac{I}{mgR}} = 2\pi \sqrt{\frac{I_0 + R^2}{mgR}} .$ | <p><b>0,5</b></p> |
| <p><b>B-8</b></p> | $T_0 = \frac{12}{20} = 0,6s \Rightarrow$ $\frac{T_0^2}{4\pi^2} = \frac{I_0 + R^2}{mgR} \Rightarrow I_0 = \frac{T_0^2 mgR}{4\pi^2} - R^2 = \frac{(0,6)^2 \times 1 \times 10 \times (0,06)}{40} - (0,06)^2 = 1,8 \times 10^{-3} \text{ kgm}^2$   | <p><b>0,5</b></p> |
| <p><b>C</b></p>   | <p><math>I_0 = \frac{1}{2} mR^2 = 0,5 \times 1 \times (0,06)^2 = 1,8 \times 10^{-3} \text{ kgm}^2</math> qui est égale à la valeur trouvée du moment d'inertie (<math>I_0</math>) du disque (B-9). Alors le disque (D) est homogène.</p>   | <p><b>0,5</b></p> |